

Algorithme Stochastique avec Innovations Moyennisantes

Sophie LARUELLE

LPMA - UPMC

9^{ème} Colloque des Jeunes Probabilistes et Statisticiens

3-6 Mai 2010

Plan

- 1 Approximation récursive stochastique
- 2 Description du cadre et Motivations
- 3 Théorème de convergence
- 4 Applications
 - Innovations i.i.d.
 - Fonctionnelle d'un processus α -mélangeant
 - Chaîne de Markov homogène
 - Suites à discrépance faible
- 5 Exemples
 - Recherche de corrélation implicite

Plan

- 1 Approximation récursive stochastique
- 2 Description du cadre et Motivations
- 3 Théorème de convergence
- 4 Applications
 - Innovations i.i.d.
 - Fonctionnelle d'un processus α -mélangeant
 - Chaîne de Markov homogène
 - Suites à discrédance faible
- 5 Exemples
 - Recherche de corrélation implicite

Définition d'un algorithme stochastique

Il s'agit d'une **procédure récursive de recherche de zéro** d'une fonction dite *moyenne* car s'écrivant comme l'espérance d'une fonction dépendant du même paramètre et d'une v.a. appelée *innovation*, *i.e.*

on cherche θ^* tel que $h(\theta^*) = 0$ où $h(\theta) = \mathbb{E}[H(\theta, Y)]$.

Applications

- Recherche d'un paramètre pour un certain niveau de la fonction moyenne,
- Optimisation : annulation du gradient (*gradient stochastique*).

Exemple du dosage : Procédure de Robbins-Monro

Une dose θ d'un produit chimique crée un effet aléatoire mesuré par $F(\theta, Y)$, Y étant une v.a. et $F : \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}$ une fonction inconnue. On suppose l'**effet moyen** $f(\theta) = \mathbb{E}[F(\theta, Y)]$ croissant. On cherche à déterminer la dose θ^* qui crée un effet moyen de niveau donné α , i.e. résoudre $f(\theta^*) = \alpha$.

La **procédure de Robbins-Monro** est la suivante

- choisir θ_0 arbitrairement et l'administrer à un sujet qui réagit avec l'effet $F(\theta_0, Y_1)$.
- *récurrence* : à l'instant n , choisir une dose θ_n administrée à un sujet indépendant des précédents, l'effet est $F(\theta_n, Y_{n+1})$.

(Y_n) est une suite de v.a. i.i.d. donc

$$f(\theta_n) = \mathbb{E}[F(\theta_n, Y_{n+1}) \mid F(\theta_0, Y_1), \dots, F(\theta_{n-1}, Y_n)].$$

L'**algorithme de Robbins-Monro** de choix de θ_n est alors de la forme

$$\theta_{n+1} = \theta_n - \gamma_n (F(\theta_n, Y_{n+1}) - \alpha), \quad (\gamma_n) \text{ positive tendant vers } 0.$$

Plan

- 1 Approximation récursive stochastique
- 2 Description du cadre et Motivations**
- 3 Théorème de convergence
- 4 Applications
 - Innovations i.i.d.
 - Fonctionnelle d'un processus α -mélangeant
 - Chaîne de Markov homogène
 - Suites à discrédance faible
- 5 Exemples
 - Recherche de corrélation implicite

Description du cadre

On s'intéresse à une procédure de la forme suivante

$$\theta_{n+1} = \theta_n - \gamma_{n+1} (H(\theta_n, Y_n) + \Delta M_{n+1}), \quad n \geq 0, \quad \theta_0 \in \mathbb{R}^d$$

où

- $H : \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R}^d$,
- $(Y_n)_{n \geq 0}$ est une suite à valeurs dans \mathbb{R}^q , \mathcal{F}_n -adaptée d' "innovations" des propriétés ν -**moyennisante**

$$\forall f \in \mathcal{V}, \quad \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n f(Y_k) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{(?)} \int_{\mathbb{R}^q} f d\nu,$$

pour une certaine classe de fonctions \mathcal{V} , mais $(Y_n)_{n \geq 0}$ pas nécessairement Markov !

- ΔM_n est un \mathcal{F}_n -accroissement de martingale.

Motivations

- **Résoudre des problèmes de Probabilités Numériques**, *i.e.* avec des innovations simulées
 - ▶ $(Y_n)_{n \geq 0}$ i.i.d. de loi ν (Algorithme Stochastique (Regulier), Robbins-Monro [5], Duflo [5], etc),
 - ▶ $Y_n = \xi_n$, $n \geq 0$, suite à discrédance faible avec $\nu = \lambda_{[0,1]^q}$ et $\mathcal{F}_n = \{\emptyset, \Omega\}$ (Algorithme Quasi-Stochastique, Lapeyre-Pagès-Sab [2]).
- Les **innovations** sont **exogènes** (données de marché, output d'un système *e.g.* un schéma d'Euler) : $(Y_n)_{n \geq 0}$ est une \mathcal{F}_n -chaîne de Markov " ν -ergodique" (ou stationnaire)

$$\forall f \in L^p(\nu), \quad \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n f(Y_k) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} \int_{\mathbb{R}^q} f d\nu \quad \mathbb{P}_\nu\text{-}p.s. \text{ et } L^p(\mathbb{P}) \quad (1)$$

(ou bien même \mathbb{P}_μ -*p.s.* avec $\mu = \mathbb{P}_{Y_0} \neq \nu$).

Idées

- Hypothèse sur la vitesse dans (1) “ \mathbb{P} -p.s. & $L^p(\mathbb{P})$ ”,
- Hypothèse (forte. . .) de Lyapunov sur H ,
- Contrôle de $\mathbb{E} [(\Delta M_{n+1})^2 | \mathcal{F}_n]$.
- Condition sur la suite de pas $(\gamma_n)_{n \geq 1}$ [ni trop rapide, ni trop lente]

Alors, si $h(\theta) = \int_{\mathbb{R}^q} H(\theta, y) \nu(dy)$ est la *fonction moyenne*

$$\theta_n \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} \theta^* = \{h = 0\}.$$

Plan

- 1 Approximation récursive stochastique
- 2 Description du cadre et Motivations
- 3 Théorème de convergence**
- 4 Applications
 - Innovations i.i.d.
 - Fonctionnelle d'un processus α -mélangeant
 - Chaîne de Markov homogène
 - Suites à discrédance faible
- 5 Exemples
 - Recherche de corrélation implicite

Hypothèses

- **Hypothèse de vitesse de ν -ergodicité.** Soit $p \in [1, \infty)$ et $\varepsilon_n \rightarrow 0$. On définit la classe de fonctions suivante

$$\mathcal{V}_{(\varepsilon_n), p} := \left\{ f : \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R}^q \text{ t.q. } \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n f(Y_k) - \int_{\mathbb{R}^q} f d\nu \stackrel{p.s. \& L^p}{=} O(\varepsilon_n) \right\}$$

On suppose que $H(\theta^*, \cdot) \in \mathcal{V}_{(\varepsilon_n), p}$.

- **Hypothèse de Lyapunov sur H .** Soit $L : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}_+ \mathcal{C}^1$ satisfaisant
 - (i) ∇L est Lipschitz continue et $|\nabla L|^2 \leq C(1 + L)$,
 - (ii) H satisfait l'hypothèse de *retour à la moyenne*

$$\begin{aligned} \exists U \subset \mathbb{R}^q \text{ un ouvert avec } \nu(U) > 0 \text{ t.q. } \forall \theta \in \mathbb{R}^d, \theta \neq \theta^*, \\ \inf_{y \in U} \langle \nabla L(\theta) | H(\theta, y) - H(\theta^*, y) \rangle > 0 \text{ et s.c.i.} \end{aligned} \tag{2}$$

Hypothèses

- **Contrôle de H en l'infini (sous-linéarité).**

$$\forall \theta \in \mathbb{R}^d, \forall y \in \mathbb{R}^q, \quad |H(\theta, y)| \leq C_H \varphi(y) \sqrt{1 + L(\theta)}$$

- **Contrôle de l'accroissement de martingale.** $\forall n \geq 0$,

$$\mathbb{E} \left[|\Delta M_{n+1}|^{2 \vee \frac{p}{p-1}} \mid \mathcal{F}_n \right] \leq C_M \varphi(Y_n)^{2 \vee \frac{p}{p-1}} (1 + L(\theta_n))^{1 \vee \frac{p}{2(p-1)}} \quad \text{si } p > 1$$

$$\sup \mathbb{E} [|\Delta M_{n+1}| \mid \mathcal{F}_n] \leq C_M \varphi(Y_n) \sqrt{1 + L(\theta_n)} \quad \text{si } p = 1$$

avec $\sup_{n \geq 1} \|\varphi(Y_n)\|_{\frac{p}{p-1}} < +\infty$.

Résultat principal

- Conditions sur la suite de pas.

$$\sum_{n \geq 1} \gamma_n = +\infty, \quad n\varepsilon_n \gamma_n \longrightarrow 0 \quad \text{et} \quad \sum_{k \geq 1} k\varepsilon_n \max(\gamma_k^2, |\Delta\gamma_{k+1}|) < +\infty.$$

Alors,

$$\theta_n \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{p.s.} \theta^*.$$

Plan

- 1 Approximation récursive stochastique
- 2 Description du cadre et Motivations
- 3 Théorème de convergence
- 4 Applications**
 - Innovations i.i.d.
 - Fonctionnelle d'un processus α -mélangeant
 - Chaîne de Markov homogène
 - Suites à discrétance faible
- 5 Exemples
 - Recherche de corrélation implicite

Cadre i.i.d.

On pose $\forall n \geq 0$, $Y_n = X_{n+1}$ où la suite $(X_n)_{n \geq 1}$ est i.i.d. de loi ν . Alors

$$h(\theta) = \mathbb{E}[H(\theta, X_1)] \quad \text{et on pose} \quad \Delta M_{n+1} = H(\theta_n, X_{n+1}) - h(\theta_n), \quad n \geq 0$$

On a $\varphi \equiv 1$ donc l'hypothèse de **contrôle de H** devient

$$\forall \theta \in \mathbb{R}^d, \quad \forall y \in \mathbb{R}^q, \quad |H(\theta, y)| \leq C_H \sqrt{1 + L(\theta)}.$$

Alors

$$\mathbb{E} |\Delta M_{n+1}|^2 \leq (1 + L(\theta_n)) \quad \text{et} \quad p = 2.$$

Par la loi du logarithme itéré, la **vitesse de convergence** est alors

$$\varepsilon_n = \sqrt{\frac{\log \log n}{n}}.$$

Fonctionnelle d'un processus α -mélangeant

On définit ici $Y_n = f(\dots, X_{n-1}, X_n)$ avec $(X_n)_{n \in \mathbb{Z}}$ α -**mélangeant**, i.e. $(X_n)_{n \in \mathbb{Z}}$ est stationnaire (de loi ν) et $\alpha_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$ où $(\alpha_n)_n$ est la suite des coefficients d' α -mélange définis par

$$\alpha_n = \sup \left\{ |\mathbb{P}(U \cup V) - \mathbb{P}(U \cap V)|, U \in \mathcal{F}_{0,k}^X, V \in \mathcal{F}_{k+n,\infty}^X, k \geq 1 \right\} \quad (3)$$

avec $\mathcal{F}_{0,k}^X = \sigma(X_0, \dots, X_k)$ et $\mathcal{F}_{k+n,\infty}^X = \sigma(X_{k+n}, \dots)$.

On suppose aussi que $H(\theta^*, \cdot) \in L^{2+\delta}(\nu)$, $\delta > 0$ et une condition de sommabilité des coefficients d' α -mélange

$$\sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{\sqrt{k}} \alpha_k^{\frac{\delta}{2(2+\delta)}} < \infty. \quad (4)$$

Vitesse de ν -ergodicité

Proposition

Si $(X_n)_{n \geq 1}$ est stationnaire, α -mélangeant et satisfait (4), alors

$$\forall \delta > 0, \quad L^{2+\delta}(\nu) \subset \mathcal{V}_{\varepsilon_n, 2}, \quad \varepsilon_n = n^\beta, \quad \text{pour tout } \beta \in \left[0, \frac{1}{2}\right). \quad (5)$$

La preuve de cette proposition est basée sur

- l'inégalité de covariance pour les processus α -mélangeant
- le Théorème de Gál-Koksma.

Chaîne de Markov homogène

Supposons que $(Y_n)_{n \geq 0}$ est une **chaîne de Markov homogène** à valeurs dans \mathbb{R}^q de transition $(P(y, dx))_{y \in \mathbb{R}^d}$. La procédure récursive associée est alors

$$\theta_{n+1} = \theta_n - \gamma_{n+1} K(\theta_n, Y_{n+1}), \quad n \geq 0,$$

où

$$K(\theta, y) := \mathbb{E}(K(\theta, Y_1) \mid Y_0 = y)$$

$$\Delta M_{n+1} := K(\theta_n, Y_{n+1}) - \mathbb{E}(K(\theta_n, Y_{n+1}) \mid \mathcal{F}_n) = K(\theta_n, Y_{n+1}) - H(\theta_n, Y_n).$$

L'hypothèse de **contrôle sur H** devient

$$\forall \theta \in \mathbb{R}^d, \quad \forall y \in \mathbb{R}^q, \quad |K(\theta, y)| \leq C_K \tilde{\phi}(y) \sqrt{1 + L(\theta)}$$

avec $\sup_n \left\| \tilde{\phi}(Y_n) \right\|_{\frac{p}{p-1}} < +\infty$ et l'hypothèse de Lyapunov (2) sur H .

Suites à discrédance faible

Dans ce cadre, on a $\mathcal{F}_n = \{\emptyset, \Omega\}$, $Y_n = \xi_{n+1}$ où $(\xi_n)_{n \geq 1}$ est une **suite uniformément distribuée sur** $[0, 1]^q$, *i.e.*

$$\frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \delta_{\xi_k} \xrightarrow{(\mathbb{R}^q)} \lambda \llcorner [0,1]^q \quad \text{quand } n \rightarrow \infty.$$

On définit la *discrédance à l'origine* comme suit

$$D_n^*(\xi) := \sup_{y \in [0,1]^q} \left| \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \mathbb{1}_{[0,y]} - \prod_{k=1}^n y^k \right|.$$

Théorème

Il existe des suites $(\xi_n)_{n \geq 1}$ (Halton, Kakutani, Sobol, ...) telles que

$$\max_{1 \leq k \leq n} k D_k^* \leq (\log n)^q.$$

Exemple : Suite de Halton

Soient p_1, \dots, p_q les q premiers nombres premiers. La suite de Halton q -dimensionnelle est définie, pour tout $n \geq 1$, par

$$\xi_n = (\Phi_{p_1}(n), \dots, \Phi_{p_q}(n))$$

où

$$\Phi_p(n) = \sum_{k=0}^r \frac{a_k}{p^{k+1}}$$

avec

$$n = a_0 + a_1 p + \dots + a_r p^r, \quad 0 \leq a_i \leq p-1, \quad a_r \neq 0,$$

désigne la décomposition p -adique de n . Alors, pour tout $n \geq 1$,

$$D_n^*(\xi) \leq O\left(\frac{(\log n)^q}{n}\right).$$

Vitesse de convergence

- **Cas à variation finie** Si f est à variation finie dans le sens de Hardy et Krause, alors par Koksma-Hlawka

$$\left| \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n f(\xi_k) - \int_{[0,1]^q} f \lambda_q \right| \leq V_{HK}(f) \frac{D_n^*(\xi)}{n}.$$

Donc $\mathcal{V}_{HK} = \{f : [0, 1]^q \rightarrow \mathbb{R} \text{ t.q. } V_{HK}(f) < +\infty\} \subset \mathcal{V}_{\varepsilon_n}$
avec

$$\varepsilon_n = \frac{(\log n)^q}{n}.$$

- **Cas Lipschitz** Si f est Lipschitz continue, alors par Proinov

$$\left| \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n f(\xi_k) - \int_{[0,1]^q} f(u) \lambda_q(du) \right| \leq C_d [f]_{\text{Lip}} D_n^*(\xi)^{\frac{1}{q}}.$$

Plan

- 1 Approximation récursive stochastique
- 2 Description du cadre et Motivations
- 3 Théorème de convergence
- 4 Applications
 - Innovations i.i.d.
 - Fonctionnelle d'un processus α -mélangeant
 - Chaîne de Markov homogène
 - Suites à discrédance faible
- 5 Exemples
 - Recherche de corrélation implicite

Description du modèle

On considère un modèle de Black-Scholes 2-dimensionnel *i.e.* $X_t^0 = e^{rt}$ (actif sans risque) et

$$X_t^i = x_0^i e^{(r - \frac{\sigma_i^2}{2})t + \sigma_i W_t^i}, \quad x_0^i > 0, \quad i = 1, 2,$$

pour les deux actifs risqués où $\langle W^1, W^2 \rangle_t = \rho t$, $\rho \in [-1, 1]$ représente la corrélation entre W_1 et W_2 (qui est la corrélation entre les rendements des actifs risqués X_1 et X_2).

Dans ce marché, on considère une option best-of call caractérisée par le payoff

$$f(X_T^1, X_T^2) = (\max(X_T^1, X_T^2) - K)_+.$$

On utilisera une procédure stochastique récursive pour résoudre le problème inverse en ρ

$$P_{BoC}(x_0^1, x_0^2, K, \sigma_1, \sigma_2, r, \rho, T) = P_0^{market}$$

où

$$\begin{aligned} P_{BoC}(x_0^1, x_0^2, K, \sigma_1, \sigma_2, r, \rho, T) &:= e^{-rT} \mathbb{E} [f(X_T^1, X_T^2)] \\ &= e^{-rT} \mathbb{E} \left[\left(\max \left(x_0^1 e^{\mu_1 T + \sigma_1 \sqrt{T} \zeta_1}, x_0^2 e^{\mu_2 T + \sigma_2 \sqrt{T} (\rho \zeta_1 + \sqrt{1-\rho^2} \zeta_2)} \right) - K \right)_+ \right] \end{aligned}$$

où $\mu_i = r - \frac{\sigma_i^2}{2}$, $i = 1, 2$, et $\zeta = (\zeta_1, \zeta_2) \stackrel{d}{=} \mathcal{N}(0, I_2)$.

On suppose dorénavant que l'équation

$$P_{BoC}(x_0^1, x_0^2, K, \sigma_1, \sigma_2, r, \rho, T) - P_0^{market} = 0 \quad (\text{en } \rho)$$

a au moins une solution, notée ρ^* .

Définition de la fonction moyenne

Le moyen le plus commode pour éviter les effets de bords dûs au fait que $\rho \in [-1, 1]$ est d'utiliser une **paramétrisation trigonométrique de la corrélation** en posant

$$\rho = \cos \theta, \quad \theta \in \mathbb{R}.$$

Il est naturel de poser

$$\forall \theta \in \mathbb{R}, \forall \zeta = (\zeta^1, \zeta^2) \in \mathbb{R}^2, \quad H(\theta, \zeta) = P(\theta) - P_0^{\text{market}}$$

où $P(\theta) = P_{\text{BoC}}(x_0^1, x_0^2, K, \sigma_1, \sigma_2, r, \cos \theta, T)$ et de définir la procédure récursive

$$\theta_{n+1} = \theta_n - \gamma_{n+1} H(\theta_n, \zeta_{n+1}) \quad \text{où} \quad (\zeta_n)_{n \geq 1} \sim \mathcal{N}(0, I_2)$$

On a

- pour tout $\zeta \in \mathbb{R}^2$, $\theta \mapsto H(\theta, \zeta)$ est **continue** et **2π -périodique**,
- la **fonction moyenne** h est **continue** et **2π -périodique**.

Fonction de Lyapunov

On définit la **fonction de Lyapunov** associée à ce problème par

$$L(\theta) = \int_0^\theta gh(u)du + C$$

où $C > 0$ telle que L soit positive et

$$g(\theta) := \begin{cases} \mathbb{1}_{\{h>0\}}(\theta) + \beta_+ \mathbb{1}_{\{h<0\}}(\theta) & \text{si } \theta \geq \theta_0 \\ \mathbb{1}_{\{h>0\}}(\theta) + \beta_- \mathbb{1}_{\{h<0\}}(\theta) & \text{si } \theta < \theta_0 \end{cases}$$

avec θ_0 solution de $h(\theta) = 0$ et β_\pm tel que

$$0 < \beta_+ < \frac{\int_0^{2\pi} h_+(\theta)d\theta}{\int_0^{2\pi} h_-(\theta)d\theta} < \beta_-$$

Alors

- sa dérivée est donnée par $L' = gh$ donc $L'h = gh^2 \geq 0$,
- $\{L'h = 0\} = \{h = 0\}$,
- L' est Lipschitz continue.

Exemple numérique

La suite de nombre quasi-aléatoire gaussien utilisée dans cet exemple est la suivante

$$(\zeta_n^1, \zeta_n^2) = \left(\sqrt{-2 \log(\xi_n^1)} \sin(2\pi \xi_n^2), \sqrt{-2 \log(\xi_n^1)} \cos(2\pi \xi_n^2) \right),$$

où $\xi_n = (\xi_n^1, \xi_n^2)$, $n \geq 1$, est une **suite de Halton bidimensionnelle**.

Les valeurs des paramètres du modèle sont

$$x_0^1 = x_0^2 = 100, \quad r = 0.10, \quad \sigma_1 = \sigma_2 = 0.30, \quad \rho = -0.50$$

et les paramètres du payoff $T = 1$, $K = 100$.

Les paramètres de l'algorithme stochastique sont $\theta_0 = 0$, $n = 10^4$. Enfin on pose

$$\gamma_n = \frac{8}{n}.$$

Résultats graphiques

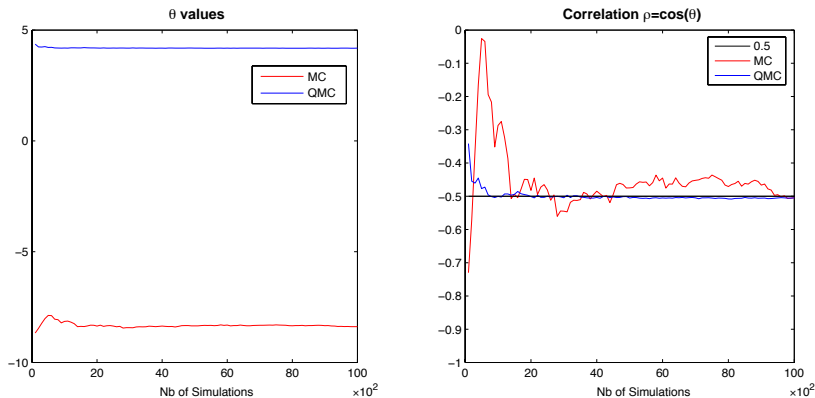







FIGURE: B-S Best-of-Call option.

$T = 1$, $r = 0.10$, $\sigma_1 = \sigma_2 = 0.30$, $x_0^1 = x_0^2 = 100$, $K = 100$, $n = 10^4$.






Gauche : convergence de θ_n vers un θ^* .

Droite : convergence de $\rho_n := \cos \theta_n$ vers -0.5 .

Bibliographie

-  M. BEN ALAYA, G. PAGÈS, *Rate of Convergence for Computing Expectation of Stopping Functionals of an α -mixing Process*, Adv. Appl. Prob. **30**, 425-448 (1998).
-  A. BENVÉNISTE, M. MÉTIVIER, P. PRIOURET, *Algorithmes Adaptatifs et Approximations Stochastiques*, Masson, Paris, 1987.
-  J. DEDECKER, P. DOUKHAN, G. LANG, J. R. LEÓN R., S LOUHICHI, C. PRIEUR, *Weak Dependence : with Examples and Applications*, Lecture Notes in Statistics, Springer Science, 2007.
-  P. DOUKHAN, *Mixing*, Lecture Notes in Statistics, Springer, 1995.
-  M. DUFLO, *Algorihtmes Stochastiques*, Math. and Applications, Springer, 1996.

Bibliographie

-  KUSHNER, YIN, *Stochastic approximation and recursive algorithms and applications*, Springer, 2003.
-  B. LAPEYRE, G. PAGÈS, K. SAB, *Sequences with Low Discrepancy, Generalisation and Application to Robbins-Monro Algorithm*, statistics 21 (1990) 2, 251-272.
-  S. LARUELLE, C.-A. LEHALLE, G. PAGÈS, *Optimal split of orders across liquidity pools : a stochastic algorithm approach*, Pre-pub, 2009.
-  G. PAGÈS, *Van der Corput sequences, Kakutani transforms and one-dimensional numerical integration*, J. of Comp. and Appl. Math. 44 (1992) 21-39.
-  H. ROBBINS, S. MONRO, *A stochastic approximation method*, Ann. Math. Stat.